

La courbe brachistochrone

Lucille DELAPORTE

Candidat n °37477

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

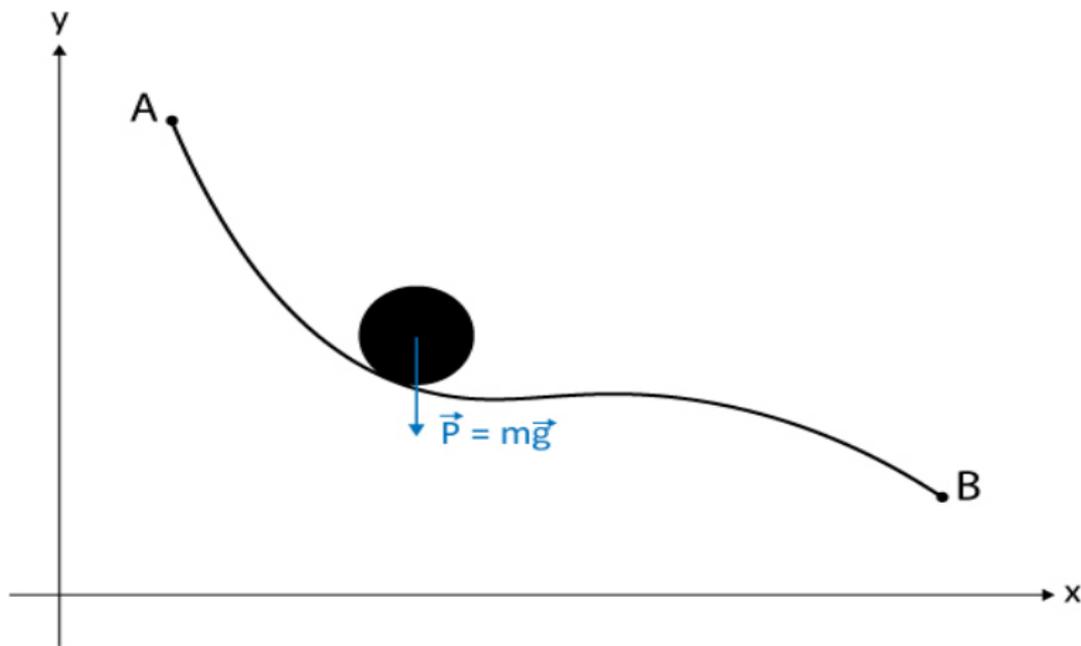


Figure – Illustration du problème

$$t = \int_{x_a}^{x_b} F(y, y') dx \text{ où } F(y, y') = \sqrt{\frac{1+y'^2}{2g(y_0-y)}}$$

Théorème d'Euler-Lagrange : Soit $F(x, y(x), y'(x))$
$$\frac{\partial F}{\partial y}(x, y(x), y'(x)) - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial F}{\partial z}(x, y(x), y'(x)) \right) = 0$$

Formule de Beltrami : Soit $F(x, y(x), y'(x))$ et $k \in \mathbb{R}$
$$F - z \frac{\partial F}{\partial z}(x, y(x), y'(x)) = k$$

$$1 + y'^2 = -\frac{1}{2gk^2y}$$

$$x=R(\theta+\sin(\theta))+R\pi$$
$$y=-R(1+\cos(\theta))$$

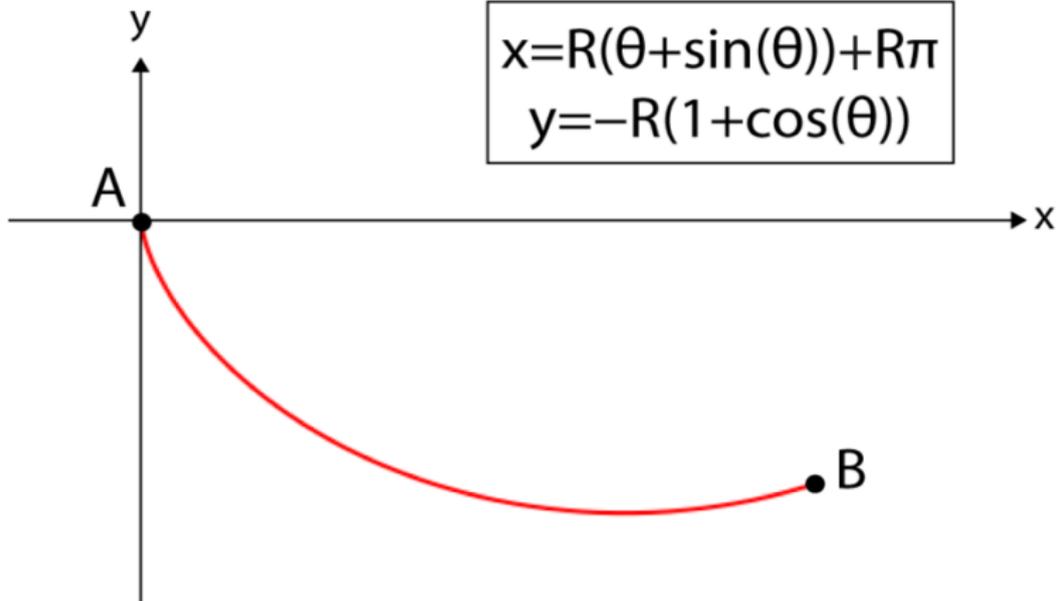


Figure – Illustration de la solution

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique

Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique

Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

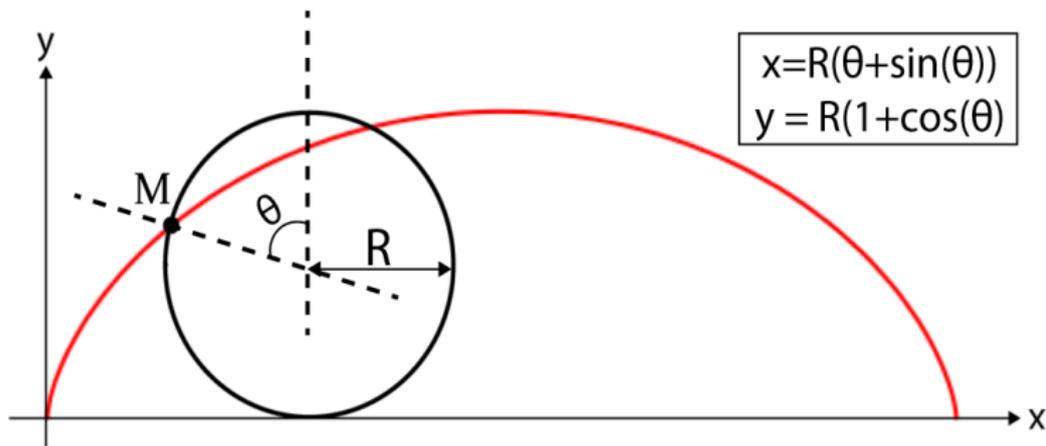


Figure – Cycloïde

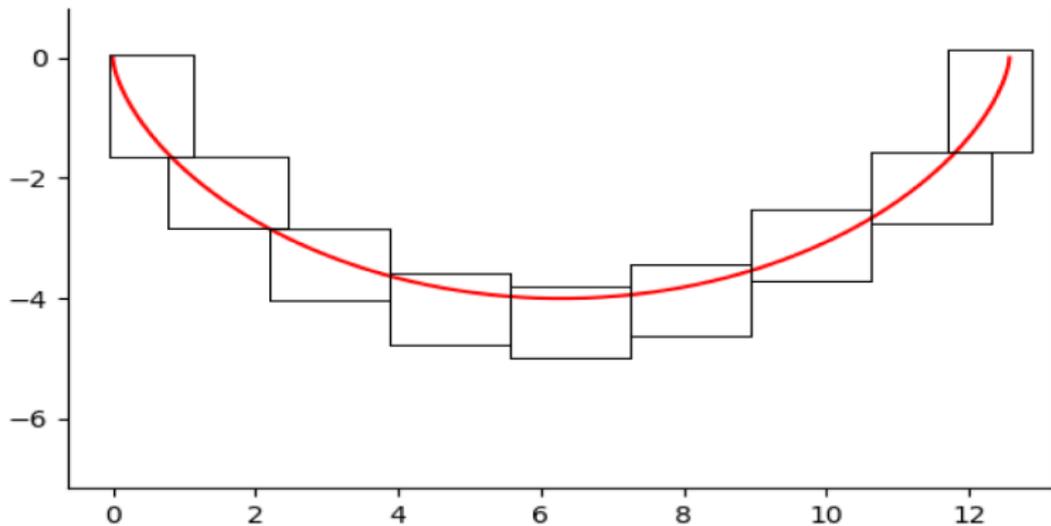


Figure – Principe de l'impression

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique

Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique

Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes



Figure – Photo de l'expérience

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

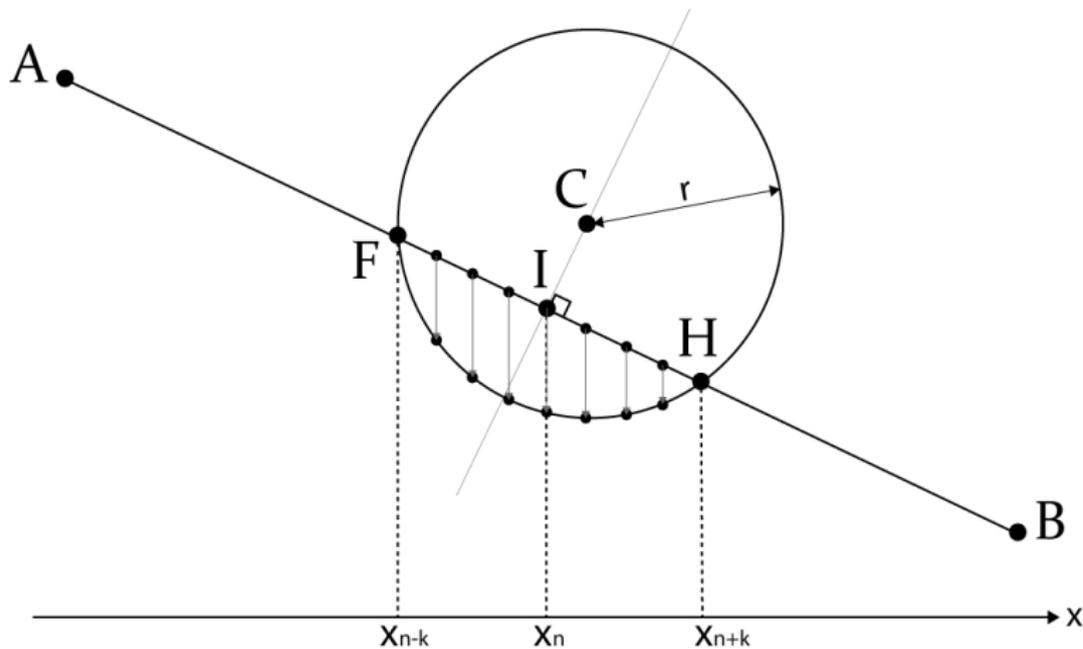


Figure – Première étape

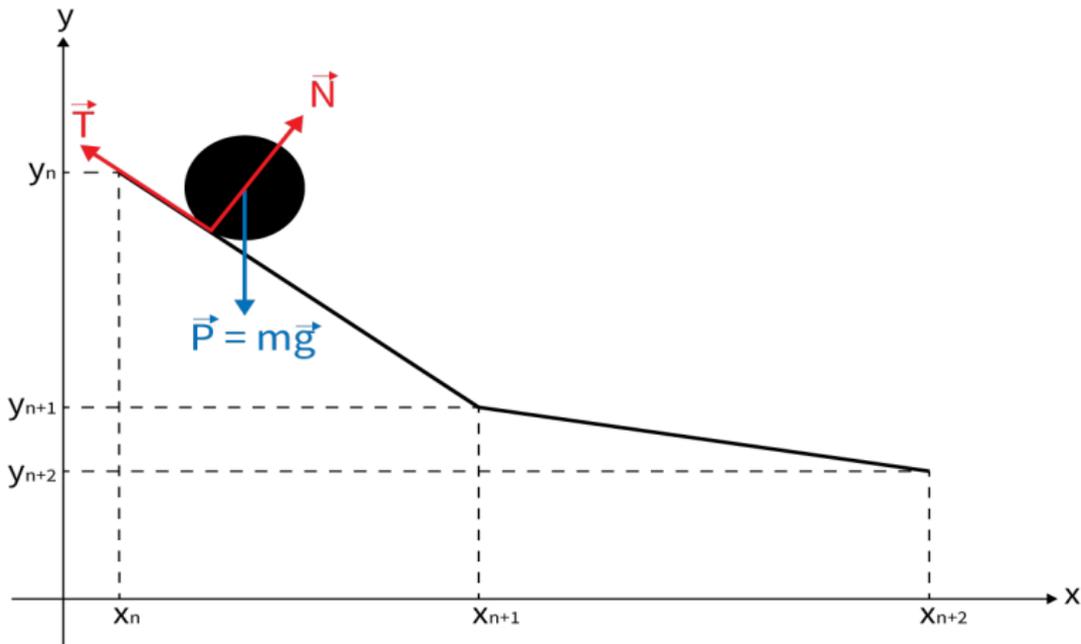


Figure – Principe du test

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

**Modélisation
numérique**

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

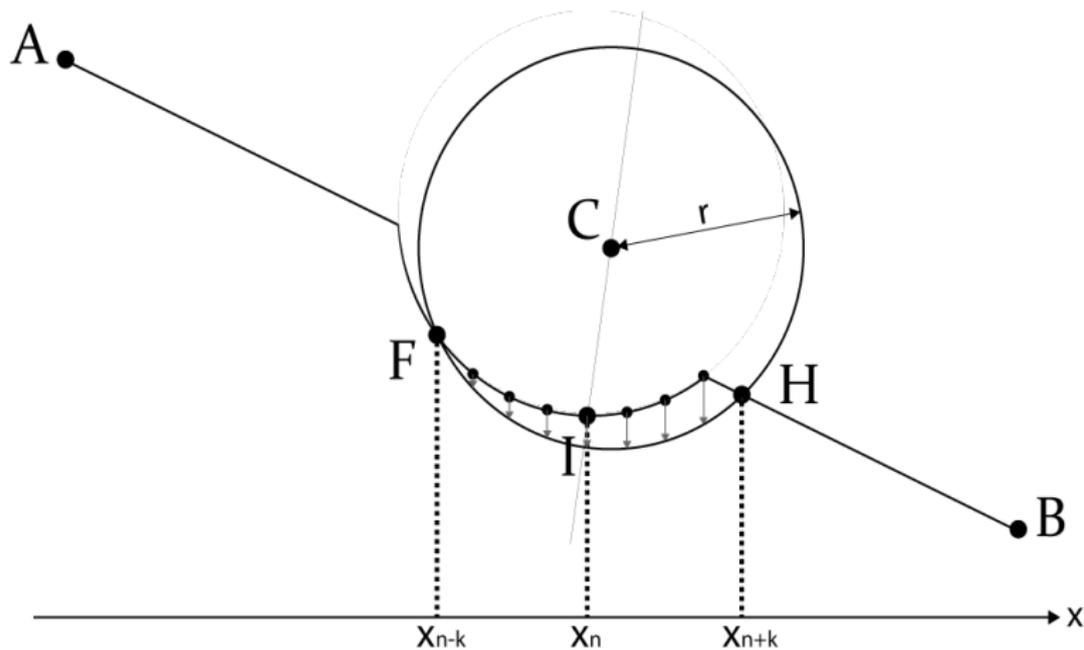


Figure – Seconde étape

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique

Validation sans
frottements

Modélisation avec
frottements

Annexes

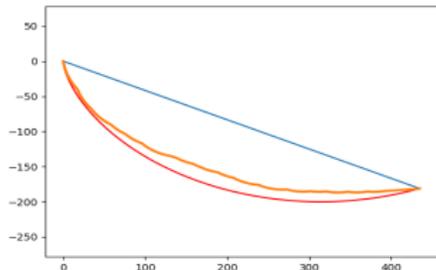


Figure - 5000 itérations

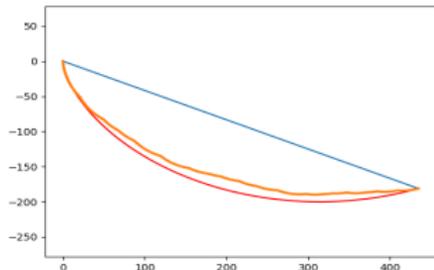


Figure - 100000 itérations

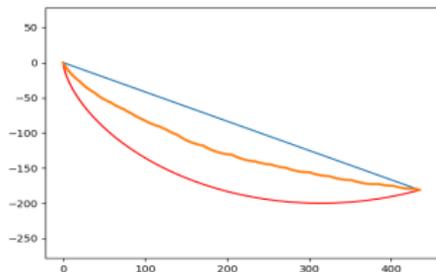


Figure - coefficient de 0,4

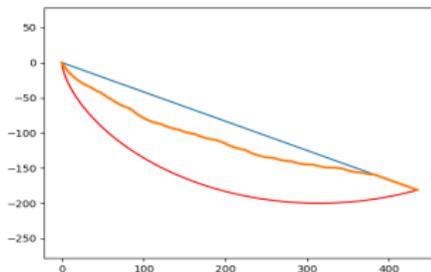


Figure - coefficient de 0,6

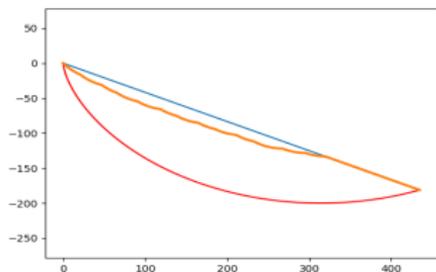


Figure - coefficient de 0,8

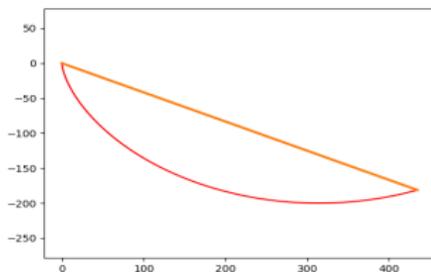


Figure - coefficient de 1,5

$$F = \sqrt{\frac{1+y'^2}{2g(y-\mu y)}}$$

$$(1 + y'^2)(1 + \mu y') + 2(y - \mu x)y'' = 0$$

$$x = R[(\theta - \sin(\theta)) + \mu(1 - \cos(\theta))]$$

$$y = R[(1 - \cos(\theta)) + \mu(\theta + \sin(\theta))]$$

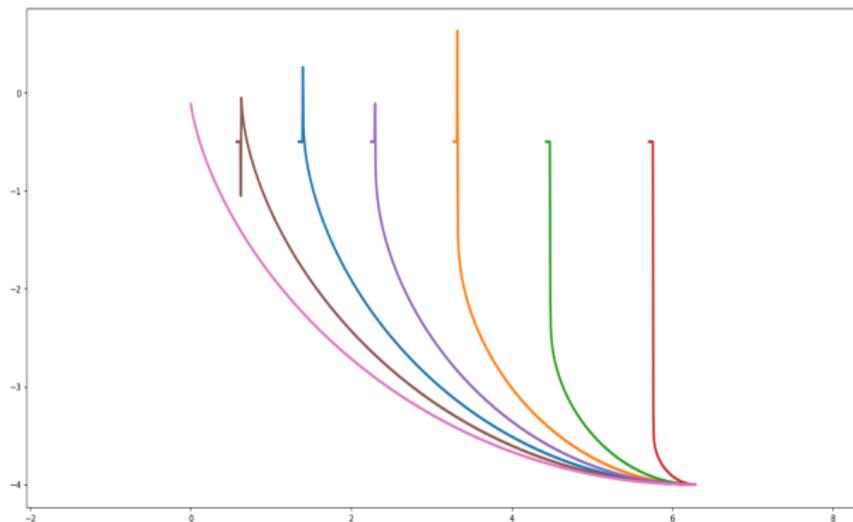


Figure – Résultats via la méthode d'Euler

Le problème sans
frottementsRésolution
analytique
Expérience
physiqueLe problème avec
frottementsModélisation
numériqueValidation sans
frottementsModélisation avec
frottements

Annexes

```
1 ## Presentation
2 # le but de ce programme est de mettre en place un
  système afin de retrouver la courbe
  brachistochrone qui minimise le temps de parcours
  en fonction de différents coefficients de
  frottements
3
4 ## INTRO
5
6 from math import *
7 import matplotlib.pyplot as plt
8 import numpy as np
9 from scipy.integrate import quad
10 from random import randint
11 import time
12
13 plt.close('all')
14
15 ## FONCTIONS
16
17 def cycloide(R):
18     # ce programme permet de déterminer les listes x
        et y qui représentent les coordonnées d'une
        cycloide de rayon R
19     x, y = [], []
20     t = np.arange(np.pi, tmax, pas)
21     for i in range(len(t)):
```

```

22     x.append(R*(t[i] + np.sin(t[i]))-R*np.pi)
23     y.append(-R*(1 + np.cos(t[i])))
24     return x, y
25
26 def tracec(R,n,p):
27     # ce programme permet de tracer la cycloïde, on
28     # arrete le tracer au pi eme element de x et y
29     x,y = cycloïde(R)
30     x1, y1 = [], []
31     for i in range(p+1):
32         x1.append(x[i])
33         y1.append(y[i])
34     plt.plot(x1, y1, 'red')
35     plt.grid()
36     return x1, y1
37
38 def droite(ax, ay, bx, by, n):
39     # ce programme permet de determiner les
40     # coordonnees du segment entre les points (ax,
41     # xy) et (bx, by)
42     x = np.linspace(ax, bx,n)
43     y = []
44     for i in range(len(x)):
45         y.append(((by - ay)/(bx-ax))*(x[i]-ax) + ay)
46     return x, y
47
48 def traced(x, y, n):

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```

46 # ce programme permet de tracer la droite
47 plt.plot(x,y)
48 plt.grid()
49
50 def longueur_courbe(p, xc, yc):
51 # ce programme calcule la longueur de la courbe
    sachant que la courbe est consideree comme
    une droite brisee
52 # p correspond au point niveau duquel on arr te
    le calcul, en effet ce point represente la
    fin de la courbe choisie
53 longueur = 0
54 for i in range(p-1):
55     petit = sqrt((yc[i+1] - yc[i])**2 + (xc[i+1]
        - xc[i])**2)
56     longueur += petit
57 return longueur
58
59 def acc_et_long(x, y):
60 # ce programme calcul les longueurs de chaque
    portion de courbe (ce sont des segments) et
    les accelerations sur chaque portion
61 # On suppose que l'acceleration est constante sur
    chaque portion
62 A, Longueur = [], []
63 g = 9.81
64 ltot = 0

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

Le problème sans
frottementsRésolution
analytique
Expérience
physiqueLe problème avec
frottementsModélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```
65 for i in range(len(x)-1):
66     hyp = sqrt((y[i+1]-y[i])**2 +
67               (x[i+1]-x[i])**2)
68     A.append(-g*(y[i+1] - y[i])/hyp)
69     Longueur.append(hyp)
70 return A, Longueur
71
72 def acc_et_long_frottements_solides(x, y, f):
73     # ce programme calcule les longueurs et
74     # accélérations sur chaque portion de courbe en
75     # utilisant les m mes approximation que dans
76     # le programme precedent
77     A, Longueur = [], []
78     g = 9.81
79     ltot = 0
80     for i in range(len(x)-1):
81         hyp = sqrt((y[i+1]-y[i])**2 +
82                   (x[i+1]-x[i])**2)
83         #print(-g*(y[i+1] - y[i])/hyp -
84               (f*g*(x[i+1]-x[i])/hyp))
85         A.append(-g*(y[i+1] - y[i])/hyp -
86                 (f*g*(x[i+1]-x[i])/hyp))
87         Longueur.append(hyp)
88     return A, Longueur
89
90 def temps(x, y):
91     g = 9.81
```

Le problème sans
frottementsRésolution
analytique
Expérience
physiqueLe problème avec
frottementsModélisation
numériqueValidation sans
frottementsModélisation avec
frottements

Annexes

```
85 A, L = acc_et_long(x, y)
86 t, T = 0, 0
87 v = 0
88 for i in range(1, len(A)-1):
89     if A[i-1] == 0 and v != 0:
90         t = L[i-1]/v
91     else:
92         t = (-v + sqrt(v**2 +
93                     2*L[i-1]*A[i-1]))/A[i-1]
94     v = v + A[i-1]*t
95     T += t
96 return T
97
98 def temps_frottements_solides(x, y):
99     g = 9.81
100    A, L = acc_et_long_frottements_solides(x, y, f)
101    t, T = 0, 0
102    v = 0
103    for i in range(1, len(A)-1):
104        if A[i-1] == 0 and v != 0:
105            t = L[i-1]/v
106        else:
107            t = (-v + sqrt(v**2 +
108                        2*L[i-1]*A[i-1]))/A[i-1]
109            v = v + A[i-1]*t
110            T += t
111    return T
```

```

110
111 def test(x1, y1, y2):
112     return temps(x1, y2) < temps(x1, y1)
113
114 def test1(x, y, y1):
115     return temps_frottements_solides(x, y1) <
116         temps_frottements_solides(x, y)
117
118 def algorithme(x, y):
119     tinit = time.time()
120     k = 20
121     r = 50
122     iter = 0
123     pomme = []
124     while iter < 20000 and time.time() - tinit < 30:
125         tps = temps_frottements_solides(x, y)
126         Y = y.copy()
127         i = randint(k, len(x)-k-1)
128         coeff = (y[i+k]-y[i-k])/(x[i+k]-x[i-k])
129         xi = 1/2 * (x[i-k] + x[i+k])
130         yi = 1/2 * (y[i-k] + y[i+k])
131         H = sqrt((xi - x[i-k])**2 + (yi - y[i-k])**2)
132         R = H + r
133         a = 1/(coeff**2) + 1
134         b = -(2*xi)/(coeff**2) - (2*yi)/coeff +
135             2*y[i+k]/coeff - 2*x[i+k]
136         c = (xi**2)/(coeff**2) + yi**2 +

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```
135     2*(xi*yi)/coeff - 2*(y[i+k]*xi)/coeff
136     -2*y[i+k]*yi + x[i+k]**2 - R**2 +
137     y[i+k]**2
138     if coeff <= 0:
139         xc = (-b + sqrt(b**2 - 4*a*c))/(2*a)
140     else:
141         xc = (-b - sqrt(b**2 - 4*a*c))/(2*a)
142     yc = (-1/coeff)*(xc - xi) + yi
143     for p in range(i-k, i+k+1):
144         b1 = -2*yc
145         c1 = (xc - x[p])**2 + yc**2 - R**2
146         y[p] = (-b1 - sqrt(b1**2 - 4*c1))/2
147         if test1(x, y, Y):
148             y = Y.copy()
149         # pomme.append(y)
150         iter += 1
151     return y #pomme
152
153 ## MAIN PROGRAM
154 R = 50
155 n = 1000
156 tmax = 3*np.pi
157 pas = tmax/(n-1)
158 xc, yc = cycloide(R)
159 longueur_liste = len(xc)
160 p = int(0.60*len(xc))
```

```

159 ax, ay = 0, 0
160 coefdecrease = 1
161 f = -0.5
162
163 xc1, yc1 = tracec(R, n, p)
164 bx, by = xc1[-1], yc1[-1]
165 xd, yd = droite(ax, ay, bx, by, n)
166 plt.plot(xd, yd)
167
168 longueur_droite1 = longueur_courbe(len(xd), xd, yd)
169 vitesse_droite1 = temps(xd, yd)
170 vitesse_droite_frot = temps_frottements_solides(xd,
    yd)
171 longueur_courbe1 = longueur_courbe(len(xc1), xc1, yc1)
172 vitesse_courbe1 = temps(xc1, yc1)
173 vitesse_courbe_frot = temps_frottements_solides(xc1,
    yc1)
174
175 #y2 = creuse(xd, yd, 1, 1, coefdecrease)
176 #y3 = creuse_un_point(xd, yd, 4)
177 #yfinal = algorithme(xd, yd)
178
179 # print(xc[p], yc[p],
180 #       xd[-1], yd[-1])
181 # print(longueur_liste, p)
182 print(longueur_droite1, vitesse_droite1,
    vitesse_droite_frot)

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```

183 print(longueur_courbel , vitesse_courbel ,
        vitesse_courbe_frot)
184
185 plt.axis('equal')
186 #fig1 = tracec(R,n,p)
187 #fig2 = traced(xd, yd, n)
188 #fig3 = traced(xd, y2, n)
189 #for i in range(len(pomme)):
190 #fig4 = traced(xd, yfinal, n)
191 #plt.show()

1 ## bibliotheques
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import numpy as np
4 from scipy.integrate import quad
5 plt.close("all")
6
7
8 ## fonctions
9
10 def cyclo(R, B, n = 12):
11     # R le rayon de la cycloide
12     # On veut tracer une courbe de cycloide et une
        droite
13
14     x,y,Bx,By,Ax,Ay = [],[],0,0,0,0
15     A = np.pi

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```
16 d = []
17
18 # On remplit les listes des valeurs pour x et y en
    chaque point de la cycloïde
19 a = np.arange(A,B,np.pi/n)
20 x = R * (a + np.sin(a)) - R * A
21 y = -(R * (1 + np.cos(a)))
22
23 sommet = A
24 Ax = 0
25 Ay = 0
26
27 Bx = R * (B + np.sin(B)) - R * np.pi
28 By = -(R * (1 + np.cos(B)))
29
30 return Ax,Ay,Bx,By,x,y
31
32 def imprimercycloïde(x,y):
33     sous_x, sous_y = [x[0]], [y[0]]
34     couleur = ['red','blue']
35     i = 1
36     a, b = 0, 0
37
38     for k in range(len(x)-1):
39         x_min, x_max = min(sous_x) , max(sous_x)
40         y_min, y_max = min(sous_y) , max(sous_y)
41
```

```

42 if x[k+1] >= x_min + 21 and b == 0:
43     a += 1
44     if y[k+1] <= y_max - 21 or x[k+1] >=
45         x_min + 29.7:
46         # M = min(sous_y[0], sous_y[-1])
47         fig = plt.figure(i, figsize=(w, h))
48         plt.plot([x_min, x_min + 29.7],
49                 [y_min, y_min + 21], 'o')
50         plt.plot(sous_x, sous_y, couleur[i%2])
51         plt.legend()
52         plt.axis("equal")
53         plt.grid()
54         plt.show()
55         i += 1
56         sous_x = [x[k+1]]
57         sous_y = [y[k+1]]
58         a = 0
59 elif y[k+1] <= y_max - 21 and a == 0:
60     b += 1
61     if x[k+1] >= x_min + 21 or y[k+1] <=
62         y_max - 29.7:
63         # M = min(sous_x[0], sous_x[-1])
64         fig = plt.figure(i, figsize=(w, h))
65         plt.plot([-y_max, -y_max +
66                 29.7], [x_min, x_min + 21], 'o')
67         plt.plot(np.abs(np.array(sous_y)),
68                 sous_x, couleur[i%2])

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```

64     plt.legend()
65     plt.axis("equal")
66     plt.grid()
67     plt.show()
68     i += 1
69     sous_x = [x[k+1]]
70     sous_y = [y[k+1]]
71     b = 0
72     sous_x.append(x[k])
73     sous_y.append(y[k])
74     fig = plt.figure(i, figsize=(w,h))
75     plt.plot([x_min, x_min + 29.7], [y_min, y_min +
76         21], 'o')
77     plt.plot(sous_x, sous_y, couleur[i%2])
78     plt.legend()
79     plt.axis("equal")
80     plt.grid()
81     plt.show()
82
83 ## Programme principal
84 w = 200 #inch
85 h = 100
86 R = 50
87 B = 3*np.pi
88 #B = (19/8)*np.pi
89

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes

```

90 # Recuperation des points
91 Ax,Ay,Bx,By,x,y = cyclo(R, B, n = 500)
92 d = np.linspace(Ax,Bx,200)
93
94 # Trace
95 largeur_feuille = 21
96 longueur_feuille = 29.7
97 plt.plot(x,y,'r', label = 'arc de cycloide')
98 # plt.plot(d,
99 #          ((By - Ay)/(Bx - Ax))*d,
100 #          label = "droite")
101
102 # x = [0,10,30,40]
103 # y = [1,2,3,4]
104
105 imprimercycloide(x,y)
106
107 # sauvegarde
108
109 chemin = 'E:\\cours\\MPSI 3\\Diaporama\\Images\
110
111 # fig.savefig(chemin+'figure.png', dpi=100)
112
113 plt.axis("equal")
114 plt.show()

```

La courbe
brachistochrone

Lucille
DELAPORTE

Le problème sans
frottements

Résolution
analytique
Expérience
physique

Le problème avec
frottements

Modélisation
numérique
Validation sans
frottements
Modélisation avec
frottements

Annexes