

# Les eigenfaces dans la reconnaissance faciale

Aloïs SIMON

June 12, 2018

# Sommaire

- 1 Principe**
- 2 Analyse en composantes principales**
- 3 Calcul des eigenfaces**
- 4 Identifier un visage**
- 5 Bibliographie / Sitographie et annexes**

# Principe

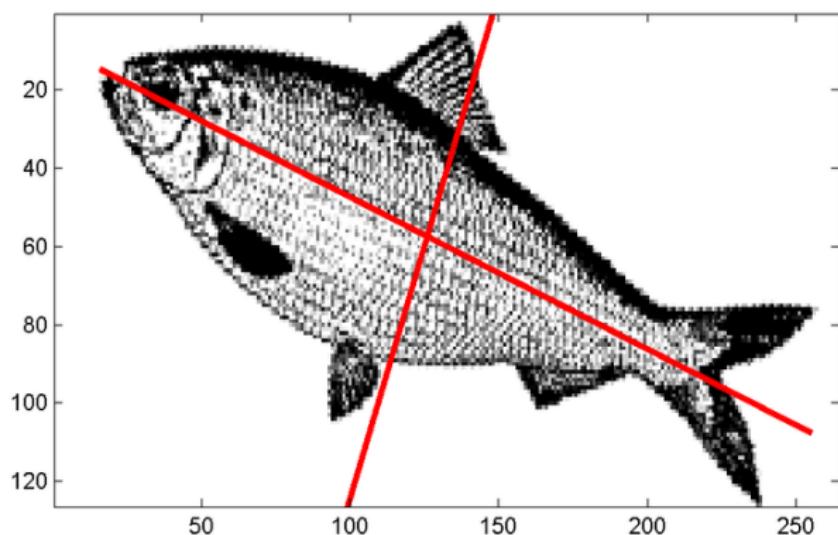
# Créer les eigenfaces

- 1 Créer une collection de  $M$  images
- 2 Calculer les  $M$  eigenfaces de la collection d'images et en sélectionner  $M'$
- 3 Calculer les poids des eigenfaces pour chaque visages

# Reconnaître une image

- 1 Calculer les poids des eigenfaces pour l'image
- 2 Vérifier que l'image est un visage
- 3 Vérifier si il est connu ou non
- 4 (*Optionnel*) Mettre à jour la collection d'images
- 5 (*Optionnel*) Mettre à jour les eigenfaces

## Analyse en composantes principales



Source : <https://www.wikipedia.org/>

Soit  $N$  variables aléatoires  $X_1, \dots, X_N$  connues à partir d'un échantillon de  $K$  réalisations conjointes de ces variables.  
On note  $\overline{X_1}, \dots, \overline{X_N}$  leur moyenne.

$$M = \begin{pmatrix} X_{1,1} & \cdots & X_{1,N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ X_{K,1} & \cdots & X_{K,N} \end{pmatrix}$$

Soit  $g = (\overline{X_1}, \dots, \overline{X_N})$

$$\overline{M} = M - \tilde{1}g^T = \begin{pmatrix} X_{1,1} - \overline{X_1} & \cdots & X_{1,N} - \overline{X_N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ X_{K,1} - \overline{X_1} & \cdots & X_{K,N} - \overline{X_N} \end{pmatrix}$$

$$C = 1/K \cdot \overline{M}^T \cdot \overline{M}.$$

La projection de l'échantillon des  $X$  sur  $u$  s'écrit :

$$\pi_u(M) = M \cdot u$$

$$\pi_u(M)^T \cdot 1/K \cdot \pi_u(M) = u^T \cdot M^T \cdot 1/K \cdot M \cdot u = u^T \cdot C \cdot u$$

$$\pi_u(M)^T \cdot 1/K \cdot \pi_u(M) = u^T P^T \Delta P u = (Pu)^T \Delta P u$$

$$v^T \cdot \Delta \cdot v = \lambda_1$$

## Calcul des eigenfaces

# Visages



# Calcul

Images :  $\Gamma_1, \dots, \Gamma_M$

Moyenne :  $\Psi = \frac{1}{M} \sum_{i=0}^M \Gamma_i$

Images centrée :  $\Phi_i = \Gamma_i - \Psi$

Soit  $A = [\Phi_1, \dots, \Phi_M]$ , on pose  $C = AA^T$ .

# Moyenne



# Optimisation

$$A^T A v_k = \mu_k v_k$$

$$A A^T A v_k = \mu_k A v_k$$

$$u_k = \sum_{i=0}^M v_{ki} \Phi_i$$

```
def pca(X):
    moyenne = np.mean(X, 0)

    X_centree = X - moyenne

    e_faces, _, _ = np.linalg.svd(X_centree.transpose())

    poids = np.dot(X_centree, e_faces)

    return e_faces.transpose(), poids, moyenne
```

## Exemple



# Calculer les poids des visages de la base d'images

Poids des eigenfaces pour le visage  $k$  :  $\omega_{i,k} = u_k^T \Phi_i$  pour  $i \in \llbracket 1, M' \rrbracket$ .

On note  $\Omega_k = [\omega_{1,k}, \dots, \omega_{M',k}]$

# Reconstruction



## Identifier un visage

## Calculer les poids du visage

Soit  $\Gamma$  un nouveau visage

Calcul des poids du nouveau visage :  $\omega_k = u_k^T(\Gamma - \Psi)$  pour  
 $k \in \llbracket 1, M' \rrbracket$

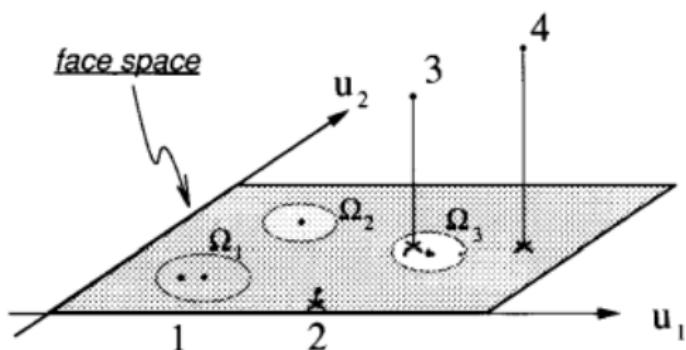
$$\Omega = [\omega_1, \dots, \omega_{M'}]$$

# Reconnaître le visage

Soit  $\phi = \Gamma - \Psi$  et  $\phi_f = \sum_{i=1}^{M'} \omega_i u_i$

$$\epsilon = \|\phi - \phi_f\|$$
$$d_k = \|\Gamma - \Gamma_k\|$$

# Reconnaître le visage



# Reconnaître le visage

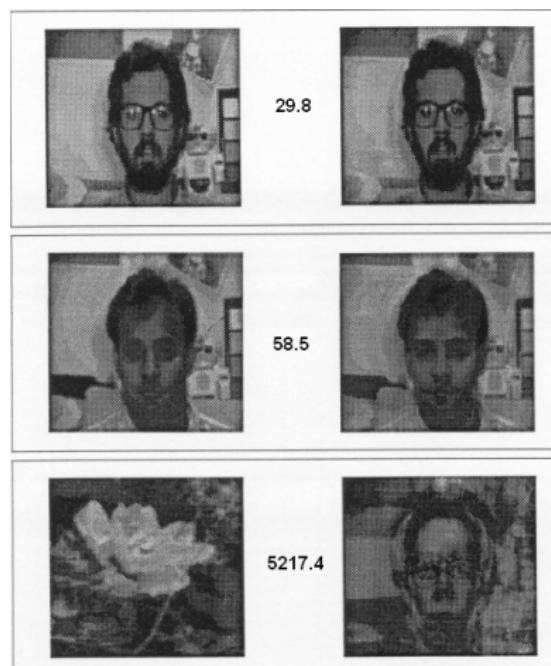


Figure: Source :  
Aloïs SIMON

## Bibliographie / Sitographie et annexes

# Bibliographie

- 1 WIKIPEDIA, Eigenface, <https://en.wikipedia.org/w/index.php?title=Eigenface&oldid=819247723>
- 2 M. Turk; A. Pentland, *Face recognition using eigenfaces*,  
<http://www.cs.ucsb.edu/~mturk/Papers/mturk-CVPR91.pdf>
- 3 Sirovich; Kirby *Low-dimensional procedure for the characterization of human face*,  
[http://engr.case.edu/merat\\_francis/EECS%20490%20F04/References/Face%20Recognition/LD%2](http://engr.case.edu/merat_francis/EECS%20490%20F04/References/Face%20Recognition/LD%2)
- 4 Delac, K., Grgic, M., Liatsis, P , [http://www.vcl.fer.hr/papers\\_pdf/Appearance-based%20Statistical%20Methods%20for%20Face%20Recognition.pdf](http://www.vcl.fer.hr/papers_pdf/Appearance-based%20Statistical%20Methods%20for%20Face%20Recognition.pdf)
- 5 M. Turk; A. Pentland, "Eigenfaces for recognition, doi:10.1162/jocn.1991.3.1.71

```
from PIL import Image
import numpy as np
import pylab
import os

dossier = os.curdir

lien = 'C:/Users/alois/Google Drive/Documents/Prépa/spé/TIPE/progamme/'
os.chdir(lien)
ext = 'png'

def loadImg(repertoire):
    img_liste = []
    images = os.listdir(repertoire + 'images/')
    nb_img = len(images)

    for i in range(len(images)):
        img_liste.append(np.array(Image.open(repertoire + 'images/' + images[i]).convert("L")))

    return img_liste

def pca(X):
    """ Principal Component Analysis
        :param X : Matrice avec les images d'entraînement applaties

        :return e_faces : eigenfaces
        :return poids : poids associés aux images d'entraînement pour leur reconstruction par les eigenfaces
        :return moyenne : Moyenne des images
    """
    moyenne = np.mean(X, 0)
```

```
# Centre les données
X_centree = X - moyenne

# Effectue la décomposition en valeurs propres
e_faces, _, _ = np.linalg.svd(X_centree.transpose())

# Calcul le poids de chaque eigenface
poids = np.dot(X_centree, e_faces)

return e_faces.transpose(), poids, moyenne

def run(eigen_affiche = False, recons_affiche = False):
    img_liste = loadImg(lien)
    m, n = img_liste[0].shape # Récupère la taille des images

    # Crée une matrice contenant les images sous formes de vecteurs
    img_matrice = np.array([img_liste[i].flatten() for i in range(len(img_liste))], 'f')

    # Applique le PCA
    V, poids, moyenne_temp = pca(img_matrice)

    # "Reforme" l'image moyenne pour l'afficher
    moyenne = moyenne_temp.reshape(m,n)

    eigenfaces = [V[k].reshape(m,n) for k in range(len(V))]

    if recons_affiche:
        decomposition(img_matrice, V, poids, moyenne_temp, m, n)

    # Affiche les images
```

```
pylab.figure()
pylab.gray()
pylab.imshow(moyenne)

if eigen_affiche:
    for k in range(len(eigenfaces)):
        pylab.figure()
        pylab.gray()
        pylab.imshow(eigenfaces[k])

pylab.show()

def decomposition(img_liste, eigenfaces, poids, moyenne, m, n):
    M = len(eigenfaces)
    for j in range(len(img_liste)):
        img_test = img_liste[j]
        poids = []
        img_tmp = img_test - moyenne

        for i in range(M):
            poids.append(np.dot(eigenfaces[i].T, img_tmp))

    recons = np.dot(np.array(poids).reshape(1, 16), eigenfaces)

    r = moyenne.reshape(m, n) + recons.reshape(m, n)

    pylab.figure()
    pylab.gray()
    pylab.imshow(r)
```